

CONTROLLI

AUTOMAZIONE INDUSTRIALE e CONTROLLI DI PROCESSO TRAINER DIDATTICI ABBINABILI A PC



TPS 3011

TRAINER per lo studio di Controlli, Regolazioni e Processi (Sistemi ad anello aperto e chiuso, Feedback, PI e PID).



SI USANO ANCHE CON PC



TPS 3071

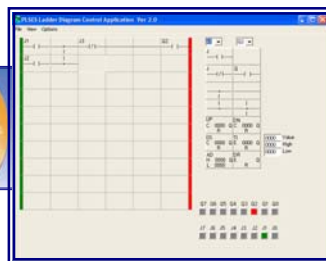
TRAINER per lo studio dei controlli mediante software, PLC o Microcontrollore.

TPS 3732

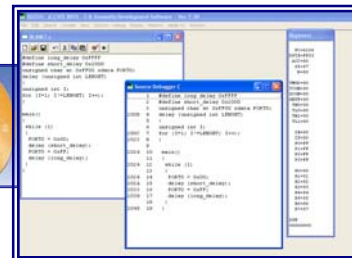
TRAINER per lo studio della Robotica mobile.



SESLOGO - SOFTWARE
Linguaggio di programmazione a icone.



PLSES - SOFTWARE
Linguaggio Ladder e simulazione PLC.



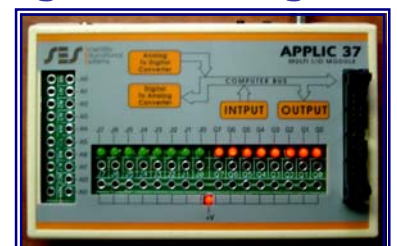
SES51C - SOFTWARE
Linguaggio C
includente C compiler.



TPS 3719 - TECNOLOGIA COMPUTERIZZATA
Sistema per lo studio dei principi meccanici, elettrici e dei sistemi computerizzati in tecnologia.

APPLIC 37

Interfaccia multi I/O e controller per segnali digitali e analogici.



COMPLETI - INNOVATIVI

MODULO: TPS-3071

CARATTERISTICHE TECNICHE:

Il sistema include:

- Alimentazioni: +12V, +5V fisse
- Simulatore d'ascensore
- Simulatore di incrocio semaforico
- Controllo motore DC mediante dinamo
- Motore STEPPER con due indicatori
- Driver per STEPPER
- Sensore ad effetto Hall e sensore ottico
- Timer 555 per il controllo PWM
- Finecorsa
- 16 LED, 4 Switch, 3 Pulsanti

Il sistema si può controllare mediante:

- PLSSES, software PLC Ladder diagram (incluso)
- PLC (non incluso)
- APPLIC12 o APPLIC18 (non inclusi)

FORNITO CON ALIMENTATORE e MANUALE D'USO



MODULO: TPS-3011

CARATTERISTICHE TECNICHE:

Il sistema include:

- Alimentazioni: $\pm 5V$ fisse
- Tensioni di riferimento DC variabile e onda quadra
- Sensore di luce
- Sensore di temperatura
- Lampadina
- Motore con dinamo per il controllo di velocità
- Circuito amplificatore di potenza
- Voltmetro
- Display simulatore di livello a LED
- Circuito sommatore e amplificatore
- Circuito proporzionale integrativo a parametri variabili
- Circuito proporzionale derivativo a parametri variabili
- Amplificatore di feedback
- Attenuatore di feedback
- Amplificatore a due stadi

FORNITO CON ALIMENTATORE e MANUALE D'USO



MODULO: TPS-3719

CARATTERISTICHE TECNICHE:

Il sistema include:

- APPLIC 37
modulo interfaccia e controller costituito da 8 digital output, 8 digital input, 8 analog input e 2 analog output
- Valigetta TS 3609
set di componenti per lo studio dei principi meccanici, elettrici e dei controlli di sistemi computerizzati quali veicoli, macchine, leve, ruote, cambi, trasmissioni, lampade, interruttori, motori, controllo impianto semaforico, barriere, robot.



MODULO: APPLIC-37

CARATTERISTICHE TECNICHE:

- Interfaccia multi I/O e controller
- 8 digital output
- 8 digital input
- 8 analog input
- 2 analog output
- può essere programmato con varie applicazioni quali SESLOGO, C, Assembly, PLSSES (tutte incluse) e Visual Basic (non incluso)
- i programmi possono essere direttamente scaricati sul modulo così da poterlo utilizzare senza il PC.



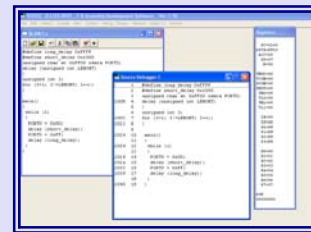
SESLOGO – SOFTWARE

Linguaggio di programmazione a icone simile al LOGO, compatibile con APPLIC 37.



PLSSES – SOFTWARE

Linguaggio Ladder includente programma di simulazione PLC, compatibile con APPLIC 37



SES51C – SOFTWARE

Linguaggio C includente C compiler per il download dei programmi, compatibile con APPLIC 37.

MODULO: TPS 3732

CARATTERISTICHE TECNICHE:

Trainer per lo studio della Robotica mobile. E' un carrellino (con ruote e motore) interfacciato al microcomputer APPLIC 37 (incluso).
Include sensori di range, suono, luminosità e fiamma.
La programmazione è effettuata mediante SESLOGO, Assembly e C.



 Scientific Educational Systems

www.ses.co.il

Cristiani srl

Tecnologie e soluzioni per la Scuola

Tel 0385.42192 – 42975 **Fax** 0385.240077

E-mail cristiani@cristianisrl.it

Web www.cristianisrl.it

Viale Allea 39 - 27049 STRADELLA (PV)